

# Teoremas fundamentales

Teoría de Circuitos

Autor: Luis Badesa Bernardo

① Circuitos lineales

② Teoremas de Thévenin y Norton

③ Teorema de máxima transferencia de potencia

# Circuitos lineales

Un circuito eléctrico es **lineal** si los elementos pasivos y activos que incluye son lineales:

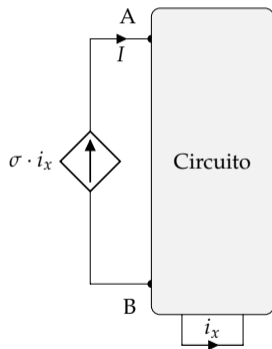
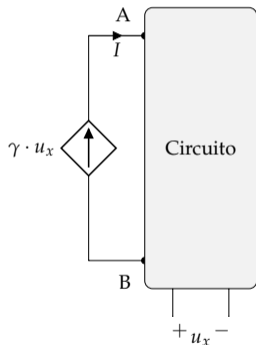
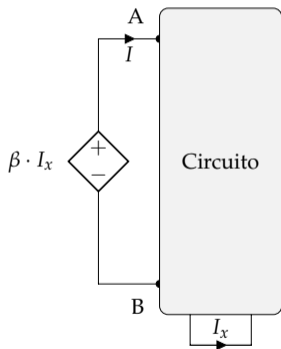
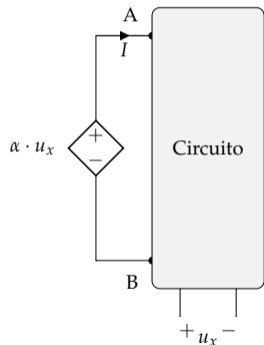
- ▶ **Elemento pasivo**: la relación entre tensión y corriente es lineal ( $R, L, C$ )
- ▶ **Fuente dependiente**: su salida tiene una relación lineal con la magnitud del circuito de la que depende

Propiedades:

- ▶ **Proporcionalidad** u homogeneidad
- ▶ **Superposición** o aditividad

# Generadores dependientes

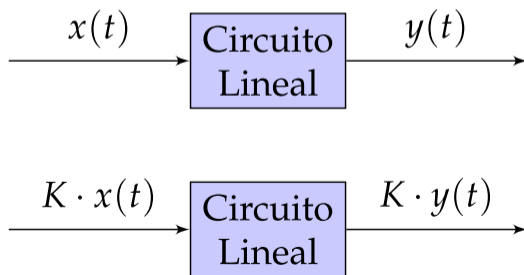
No tienen valores de  $\epsilon_g$  o  $I_g$  fijos, sino que estos **dependen de la tensión o corriente en otros puntos de la red:**



# Proporcionalidad

$y(t)$  es la respuesta de un **circuito lineal** a una excitación  $x(t)$

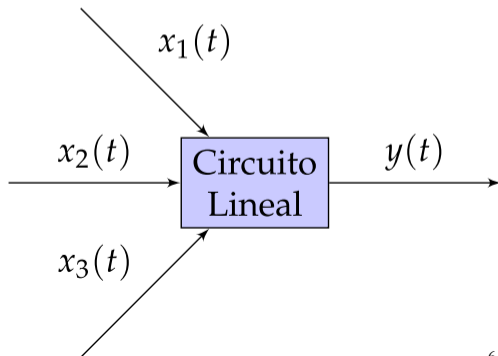
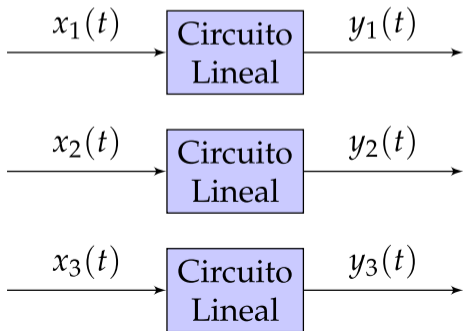
Si la excitación es multiplicada por una **constante**,  $K \cdot x(t)$ , la respuesta del circuito será modificada por la misma constante,  $K \cdot y(t)$



# Superposición

La respuesta de un **circuito lineal** a varias fuentes de excitación actuando simultáneamente es igual a la **suma de las respuestas** que se tendrían cuando actuase cada una de ellas por separado

$$y(t) = \sum_i y_i(t)$$



# Análisis de un circuito mediante superposición

## Procedimiento

- 1 Se **eliminan** todas las **fuentes independientes** del circuito menos una
  - ▶ Las fuentes de **tensión** se sustituyen por un **cortocircuito** ( $U = 0$ )
  - ▶ Las fuentes de **corriente** se sustituyen por un **circuito abierto** ( $I = 0$ )
  - ▶ Las fuentes **dependientes no se modifican**
- 2 Se analiza el circuito, obteniendo la **respuesta individual** a la fuente que permanece activa
- 3 Se repite este procedimiento para **cada una de las fuentes independientes** del circuito
- 4 La respuesta total del circuito es la **suma de las respuestas individuales**

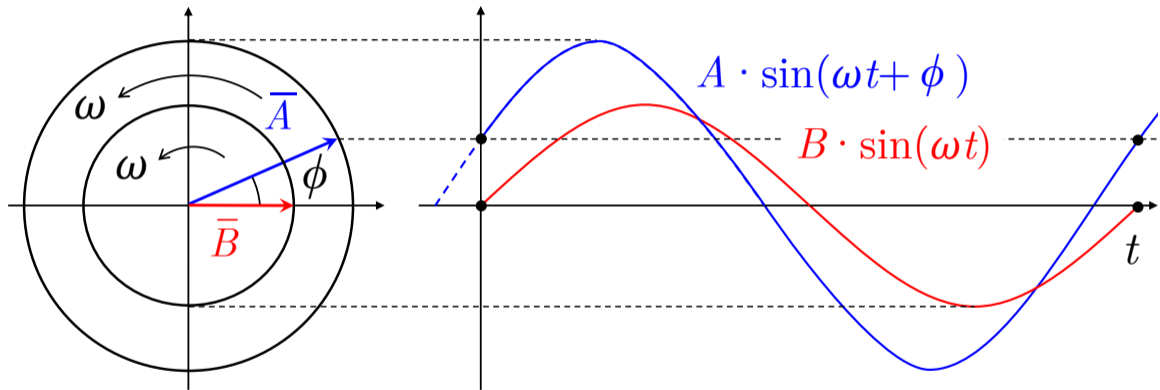
# Análisis de un circuito mediante superposición

## Observaciones

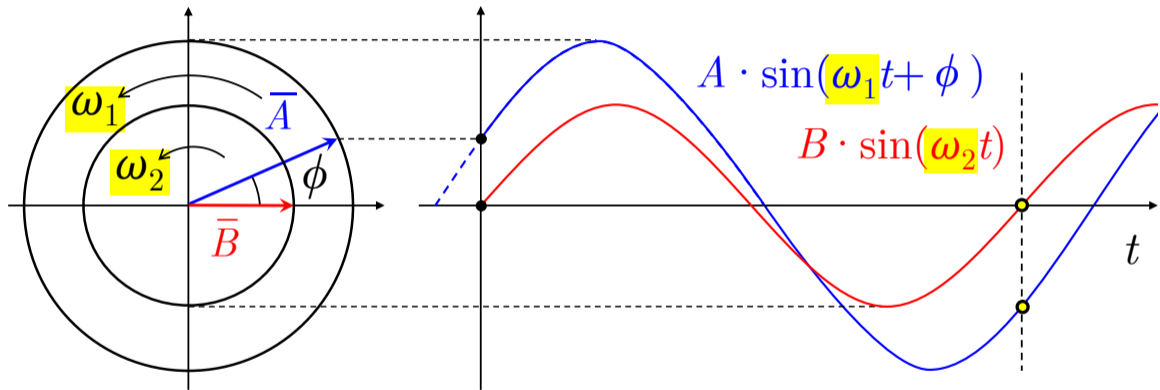
- ▶ Siempre hay que **aplicar este método** cuando en un circuito conviven fuentes de distinta frecuencia (o fuentes de corriente continua y corriente alterna)
- ▶ En el caso de fuentes de **corriente alterna senoidal**:
  - ▶ **Para cada frecuencia**, las bobinas y condensadores presentarán **diferente reactancia**, por lo que habrá que calcularlas
  - ▶ La respuesta total debe expresarse en el dominio del tiempo (**NO** se pueden **sumar fasores** que corresponden a **frecuencias diferentes**)
- ▶ En el primer paso del procedimiento, se pueden **agrupar las fuentes que funcionan a la misma frecuencia** y calcular la respuesta del circuito en esa frecuencia



Recordatorio: el cálculo fasorial es válido para señales de igual  $\omega$



...pero **NO** para señales de distinta frecuencia ( $\omega_1 \neq \omega_2$ )



## Principio de superposición y potencia

El principio de superposición aplica a tensiones y corrientes, pero **NO a potencias**

(ya que potencia es el resultado de una **operación no lineal**, el producto de corriente y tensión)

Supongamos  $i(t) = i_1(t) + i_2(t)$ :

$$\begin{aligned} p(t) &= R \cdot i^2(t) = \\ &= R \cdot [i_1(t) + i_2(t)]^2 = \\ &= R \cdot [i_1^2(t) + i_2^2(t) + 2 \cdot i_1(t) \cdot i_2(t)] \\ &= p_1(t) + p_2(t) + 2R \cdot i_1(t) \cdot i_2(t) \end{aligned}$$

$$p(t) \neq p_1(t) + p_2(t)$$

# Principio de superposición y potencia

- ▶ Cuando las señales son **ortogonales en un periodo**<sup>\*</sup> se pueden sumar las potencias medias de cada circuito:

$$P = \sum_i P_i$$

- ▶ Ejemplos de señales ortogonales:  
senoidales con diferente frecuencia, una senoidal con una continua...

---

<sup>\*</sup>Dos señales son ortogonales si cumplen la siguiente propiedad:

$$\langle f_1, f_2 \rangle_T = \int_T f_1(t) \cdot f_2(t) dt = 0$$

# Principio de superposición y potencia

- Cuando las señales son **ortogonales en un periodo**, se pueden sumar las potencias medias de cada circuito:

$$\begin{aligned} P_m &= \frac{1}{T} \int_T p(t) dt = \\ &= R \cdot \frac{1}{T} \left[ \int_T i_1^2(t) dt + \int_T i_2^2(t) dt + \underbrace{\int_T 2 \cdot i_1(t) \cdot i_2(t) dt}_{\text{señales ortogonales}} \right] = \\ &= R \cdot \underbrace{(I_1^2 + I_2^2)}_{\text{valores eficaces}} = \boxed{P_1 + P_2} \end{aligned}$$

## Principio de superposición y potencia: ejemplo

Teniendo en cuenta la propiedad de ortogonalidad, si en un circuito actúan **fuentes de continua** y **varias fuentes de alterna** de **distinta frecuencia** entre ellas:

- ▶ Potencia disipada en una **resistencia**:

$$P_R = R \cdot (I_{cc}^2 + I_1^2 + I_2^2 + \dots + I_n^2)$$

- ▶ **Potencia entregada por fuente de tensión** de frecuencia  $\omega_1$ :

$$P = E I_1 \cos(\theta_{i_1})$$

- ▶ **Potencia entregada por fuente de corriente** de frecuencia  $\omega_2$ :

$$P = U_2 I_g \cos(\theta_{u_2})$$

### **Potencia entregada:**

solo actúa la componente de la intensidad/tensión que tiene **la misma frecuencia** que el generador de tensión/corriente

## ① Circuitos lineales

Formas de onda

② Teoremas de Thévenin y Norton

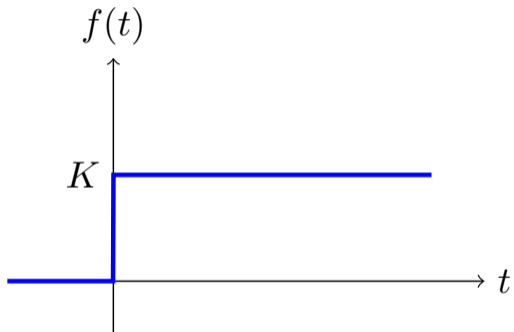
③ Teorema de máxima transferencia de potencia

## Formas de onda

- ▶ Cuando en un mismo circuito **conviven generadores** cuyas salidas (de tensión o de corriente) tiene **distintas forma de onda**, también puede aplicarse el T<sup>a</sup> de **superposición** para resolverlo
- ▶ A continuación se incluyen algunos ejemplos de formas de onda típicas

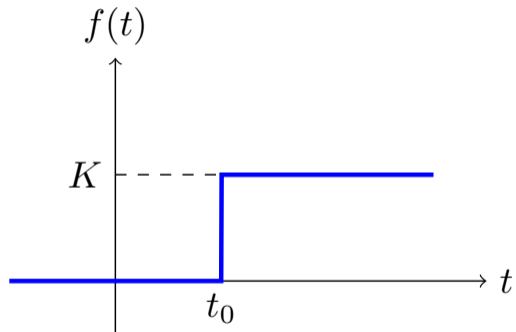


# Escalón



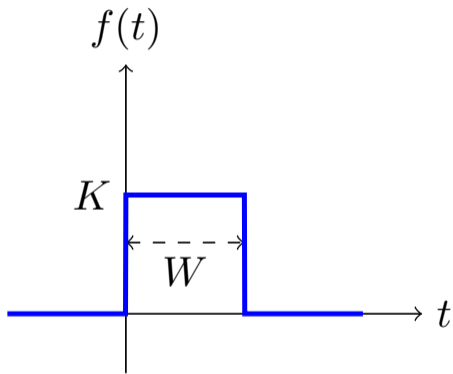
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ K & t \geq 0 \end{cases}$$

## Escalón desplazado



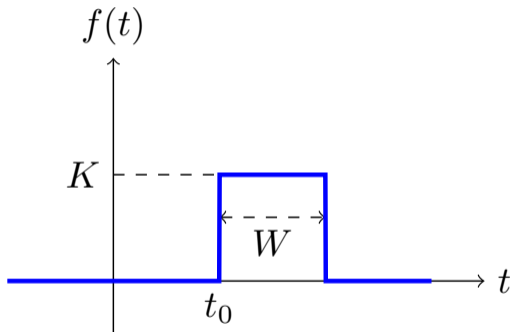
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ K & t \geq t_0 \end{cases}$$

# Pulso



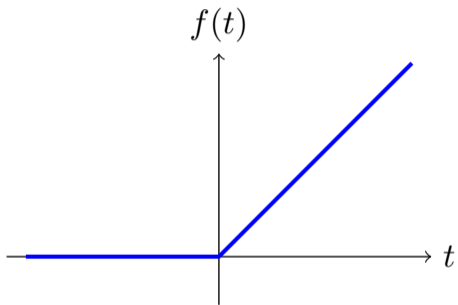
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ K & 0 \leq t \leq W \\ 0 & t > W \end{cases}$$

## Pulso desplazado



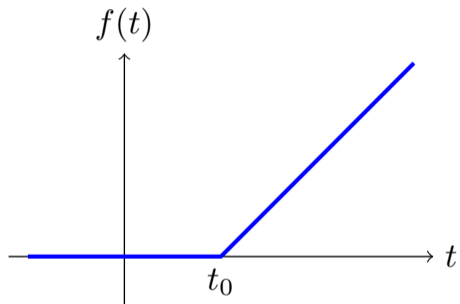
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ K & t_0 \leq t \leq t_0 + W \\ 0 & t > t_0 + W \end{cases}$$

# Rampa



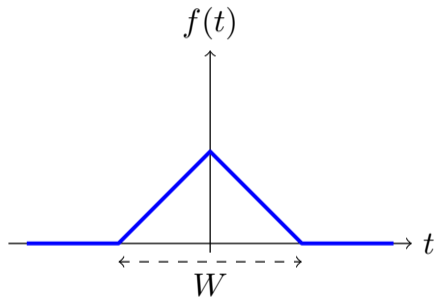
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ m \cdot t & t \geq 0 \end{cases}$$

## Rampa desplazada



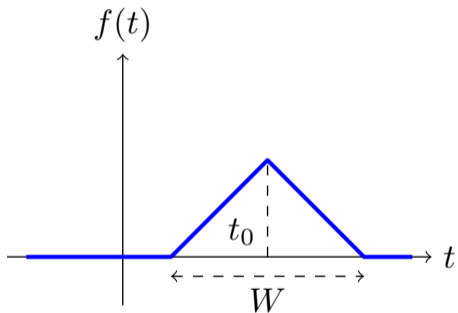
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ m \cdot (t - t_0) & t \geq t_0 \end{cases}$$

# Triangular



$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < -W/2 \\ m \cdot (t + W/2) & -W/2 \leq t \leq 0 \\ -m \cdot (t - W/2) & 0 \leq t \leq W/2 \\ 0 & t > W/2 \end{cases}$$

# Triangular desplazada



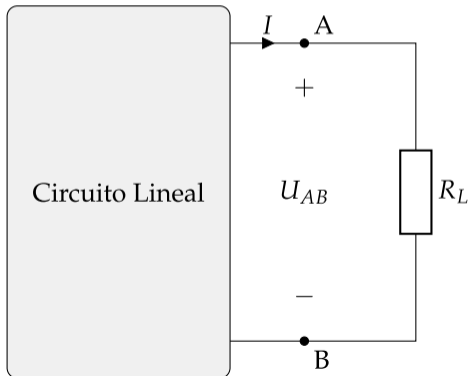
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < t_0 - W/2 \\ m \cdot [t - (t_0 - W/2)] & t_0 - W/2 \leq t \leq t_0 \\ -m \cdot [t - (t_0 + W/2)] & t_0 < t \leq t_0 + W/2 \\ 0 & t > t_0 + W/2 \end{cases}$$



- ① Circuitos lineales
- ② Teoremas de Thévenin y Norton
- ③ Teorema de máxima transferencia de potencia

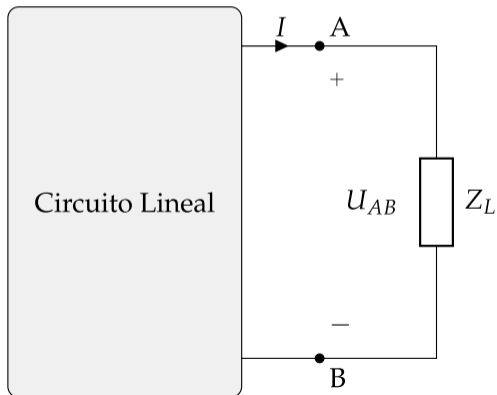
## Teoremas de Thévenin y Norton

- ▶ Permiten transformar un circuito complejo en un equivalente **más simple**
- ▶ Útiles cuando solo nos interesa la **respuesta global de un circuito**, y no las intensidades o tensiones parciales

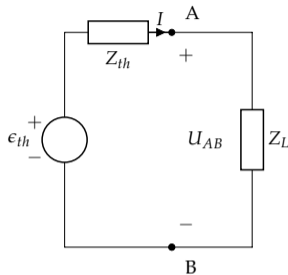


## Teorema de Thévenin

Cualquier **red lineal** compuesta por elementos activos y pasivos **puede sustituirse**, desde el punto de vista de sus terminales externos A-B, por una **fuerza de tensión** (generador de Thévenin,  $\epsilon_{th}$ ) en **serie** con una **impedancia** (impedancia de Thévenin,  $Z_{th}$ )



## Cálculo del equivalente de Thévenin



- ▶ Circuito abierto ( $Z_L \rightarrow \infty$ ,  $U_{AB} = U_{oc}$ )

$$\epsilon_{th} = U_{oc}$$

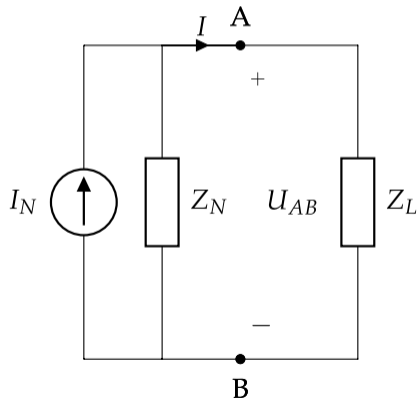
(SC  $\equiv$  short circuit, OC  $\equiv$  open circuit)

- ▶ Cortocircuito ( $Z_L = 0$ ,  $I = I_{sc}$ )

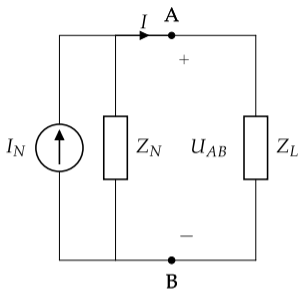
$$Z_{th} = \frac{\epsilon_{th}}{I_{sc}} = \frac{U_{oc}}{I_{sc}}$$

## Teorema de Norton

Cualquier **red lineal** compuesta por elementos activos y pasivos **puede sustituirse**, desde el punto de vista de sus terminales externos A-B, por una **fuerza de corriente** (generador de Norton,  $I_N$ ) en **paralelo** con una **impedancia** (impedancia de Norton,  $Z_N$ )



## Cálculo del equivalente de Norton



- ▶ Cortocircuito ( $Z_L = 0$ ,  $I = I_{sc}$ )

$$I_N = I_{sc}$$

(SC  $\equiv$  short circuit, OC  $\equiv$  open circuit)

- ▶ Circuito abierto ( $Z_L \rightarrow \infty$ ,  $U_{AB} = U_{oc}$ )

$$Z_N = \frac{U_{oc}}{I_N} = \frac{U_{oc}}{I_{sc}}$$

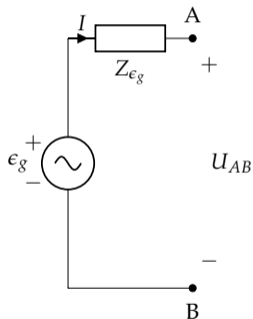
## Cálculo de impedancia Thévenin/Norton

- ▶ Siempre podemos calcular la impedancia Thévenin/Norton **calculando tanto**  $U_{oc}$  **como**  $I_{sc}$ , pero en ocasiones **no es sencillo** calcular ambas magnitudes
- ▶ Existe un método alternativo:
  - ▶ Si el circuito **NO** contiene **fuentes dependientes**:  
Se puede calcular **apagando** todos los **generadores** y obteniendo la impedancia equivalente
  - ▶ Si el circuito **contiene fuentes dependientes**:  
Una **fente dependiente no se puede apagar**, porque no tiene una excitación autónoma (depende de lo que está ocurriendo en otra parte del circuito)  
Es **necesario** conectar un **generador de prueba** a la salida del circuito y obtener la relación entre tensión y corriente de este generador

## Recordatorio: equivalencia de fuentes

Sólo es posible establecer **equivalencia** entre **fuentes reales**

(la deducción es equivalente a la ya vista para corriente continua)

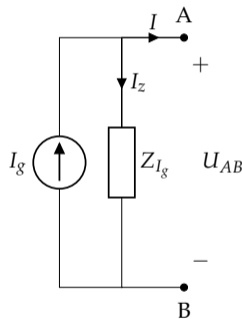


$$\bar{U}_{AB} = \bar{\epsilon}_g - \bar{Z}_{\epsilon_g} \cdot \bar{I}$$

$$\bar{Z}_g = \bar{Z}_{\epsilon_g} = \bar{Z}_{I_g}$$

$$\bar{\epsilon}_g = \bar{Z}_g \cdot \bar{I}_g$$

$$\bar{I}_g = \frac{\bar{\epsilon}_g}{\bar{Z}_g}$$



$$\bar{I} = \bar{I}_g - \frac{\bar{U}_{AB}}{\bar{Z}_{I_g}}$$

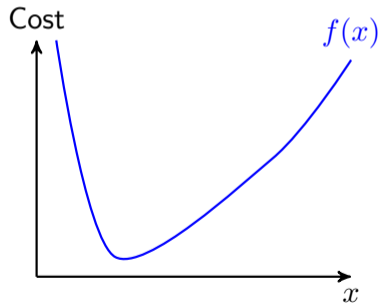


## Interludio: *AC Optimal Power Flow*

- ▶ Objetivo: **optimizar** el coste operación de una **red eléctrica**

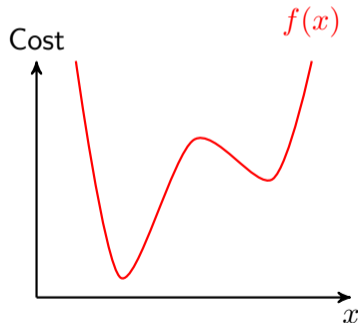
Millones de \$ en premios

Convex Problem



One global minimum

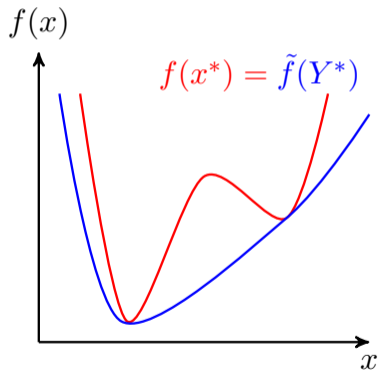
Non-convex problem



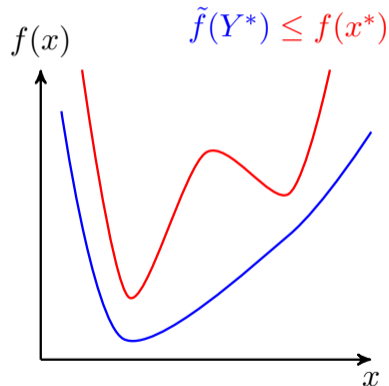
Several local minima

## Interludio: AC-OPF, *convex relaxation*

- Para **minimizar** una función **no convexa**, una opción  $\rightarrow$  *relajación convexa*



Zero relaxation gap

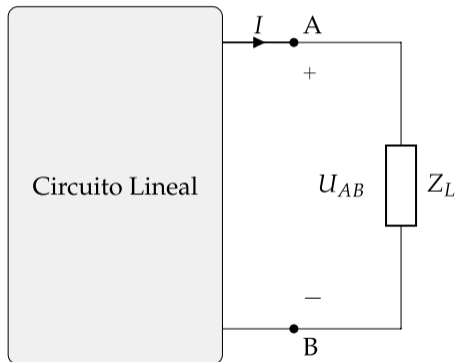


Non-zero relaxation gap

- ① Circuitos lineales
- ② Teoremas de Thévenin y Norton
- ③ Teorema de máxima transferencia de potencia

## Máxima transferencia de potencia

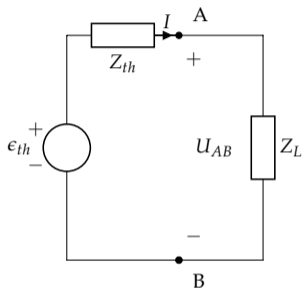
¿Qué impedancia  $\bar{Z}_L$  hay que conectar en los terminales A-B para que el circuito entregue la **máxima potencia posible**?



Se aplica el **equivalente de Thévenin** (siguiente diapositiva)

## Máxima transferencia de potencia: ecuaciones

Calculamos la **potencia activa en la impedancia** de carga  $\bar{Z}_L$ :



$$\bar{Z}_{th} = R_{th} + jX_{th}$$

$$\bar{Z}_L = R_L + jX_L$$

$$\bar{I} = \frac{\bar{\epsilon}_{th}}{\bar{Z}_{th} + \bar{Z}_L} \rightarrow |\bar{I}| = \frac{\epsilon_{th}}{|\bar{Z}_{th} + \bar{Z}_L|}$$

$$P_L = I^2 \cdot R_L$$

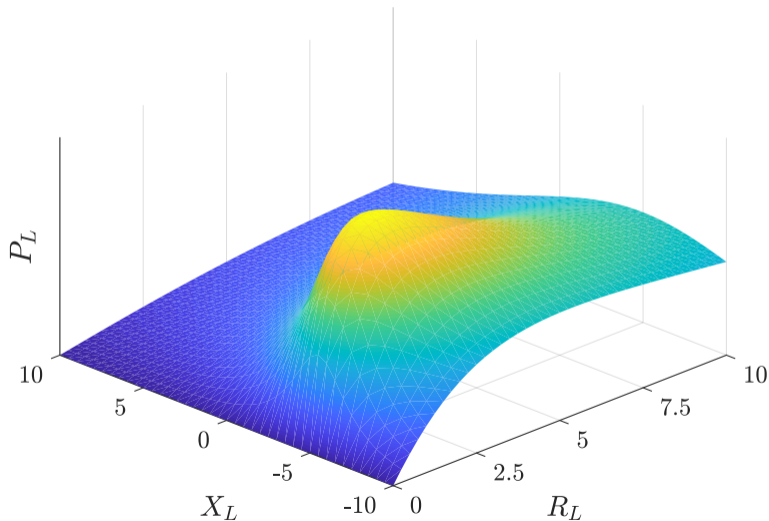
$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{|\bar{Z}_{th} + \bar{Z}_L|^2} \cdot R_L$$

Las **condiciones de máximo** son:

$$\frac{\partial P_L}{\partial X_L} = 0, \quad \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = 0$$

## Máxima transferencia de potencia: ejemplo gráfico

Ejemplo para  $R_{th} = 1,25 \Omega$  y  $X_{th} = 5 \Omega$ :



## Máxima transferencia de potencia: reactancia

A partir de la expresión de potencia en la carga...

$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{|\bar{Z}_{th} + \bar{Z}_L|^2} \cdot R_L$$

... calculamos la derivada parcial respecto de la reactancia:

$$\frac{\partial P_L}{\partial X_L} \stackrel{\substack{\text{regla de} \\ \text{la cadena}}}{=} \downarrow \epsilon_{th}^2 \cdot R_L \cdot \left[ \frac{-1}{[(R_L + R_{th})^2 + (X_L + X_{th})^2]^2} \cdot 2 \cdot (X_L + X_{th}) \right]$$

Aplicamos la **condición de máximo** y obtenemos un resultado parcial:

$$\frac{\partial P_L}{\partial X_L} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{X_L = -X_{th}}$$

## Máxima transferencia de potencia: resistencia

Simplificamos la expresión de la potencia teniendo en cuenta el resultado anterior ( $X_L = -X_{th}$ ):

$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{(R_{th} + R_L)^2} \cdot R_L$$

Calculamos la derivada parcial respecto de la resistencia:

$$\begin{array}{c} \text{derivada de} \\ \text{un producto} \end{array} \quad \frac{\partial P_L}{\partial R_L} \stackrel{\downarrow}{=} \epsilon_{th}^2 \cdot \left[ \frac{1}{(R_L + R_{th})^2} - 2 \cdot \frac{R_L}{(R_L + R_{th})^3} \right] = \frac{\epsilon_{th}^2 \cdot (R_{th} - R_L)}{(R_L + R_{th})^3}$$

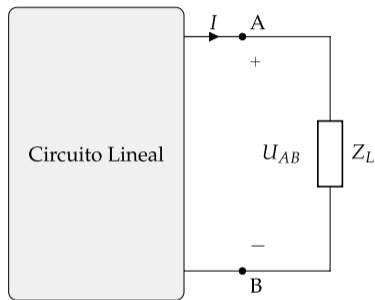
Nuevamente, aplicamos la **condición de máximo** y obtenemos la resistencia:

$$\frac{\partial P_L}{\partial R_L} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{R_L = R_{th}}$$



## Impedancia de carga (o impedancias “adaptadas”)

Dado un circuito lineal (del que podemos calcular su equivalente de Thévenin)...

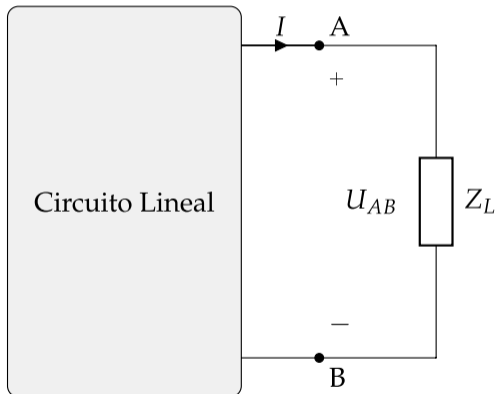


...la **impedancia de carga** que hay que conectar entre sus terminales A-B para obtener la máxima potencia disponible es:

$$\bar{Z}_L = \bar{Z}_{th}^* = R_{th} - j X_{th}$$

# Máxima potencia disponible

La **máxima potencia** que puede entregarse a la carga es:



$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{|\bar{Z}_{th} + \bar{Z}_L|^2} \cdot R_L \left. \begin{array}{l} \bar{Z}_L = \bar{Z}_{th}^* \end{array} \right\} \rightarrow \boxed{P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{4 \cdot R_{th}}}$$

## Importante

Esta expresión es **válida únicamente** para calcular la **máxima transferencia** de potencia

(no aplica para calcular la potencia disipada por una impedancia genérica  $\bar{Z}_L$ , únicamente aplica para  $\bar{Z}_L = \bar{Z}_{th}^*$ )