

Técnicas fundamentales de análisis

Teoría de Circuitos II

Autor: Luis Badesa Bernardo

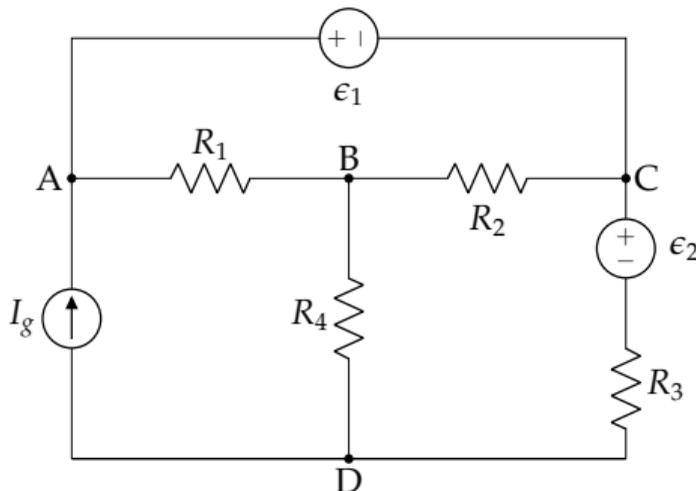
(basado en las diapositivas de Óscar Perpiñán Lamigueiro)

① Leyes de Kirchhoff

② Métodos de análisis

Definiciones

- Nudo** unión de **3** o más conductores (en la figura, los puntos A, B, C y D)
- Rama** elementos conectados entre dos nudos consecutivos (A-B, A-C, A-D, B-C, B-D y C-D)
- Lazo** conjunto de ramas que forman un camino cerrado (ACDA, ACBDA, ACDBA, ABCDA, ABCA, ABDA, BCDB)
- Malla** lazo que no contiene ningún otro en su interior (ABCA, ABDA, BCDB)

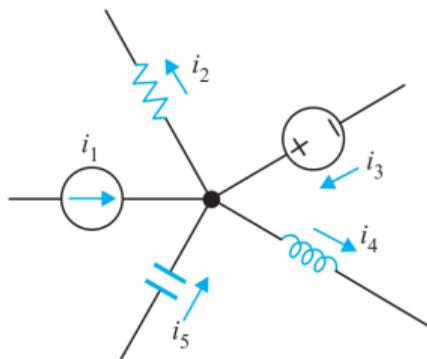


Primera Ley de Kirchhoff (1LK)

- ▶ La **1LK** es el principio de **conservación de la carga** aplicado a los circuitos eléctricos:

La suma de las corrientes que llegan a un nudo es igual a la suma de las que salen

$$\sum_{j=1}^n i_j(t) = 0$$



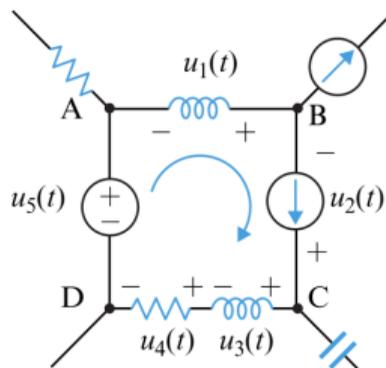
$$i_1(t) - i_2(t) + i_3(t) - i_4(t) + i_5(t) = 0$$

Segunda Ley de Kirchhoff (2LK)

- ▶ La **2LK** es el principio de **conservación de la energía** aplicado a los circuitos:

La suma (con signo) de las tensiones a lo largo de un camino cerrado es cero

$$\sum_{j=1}^m u_j(t) = 0$$



$$-u_1(t) - u_2(t) + u_3(t) + u_4(t) - u_5(t) = 0$$

① Leyes de Kirchhoff

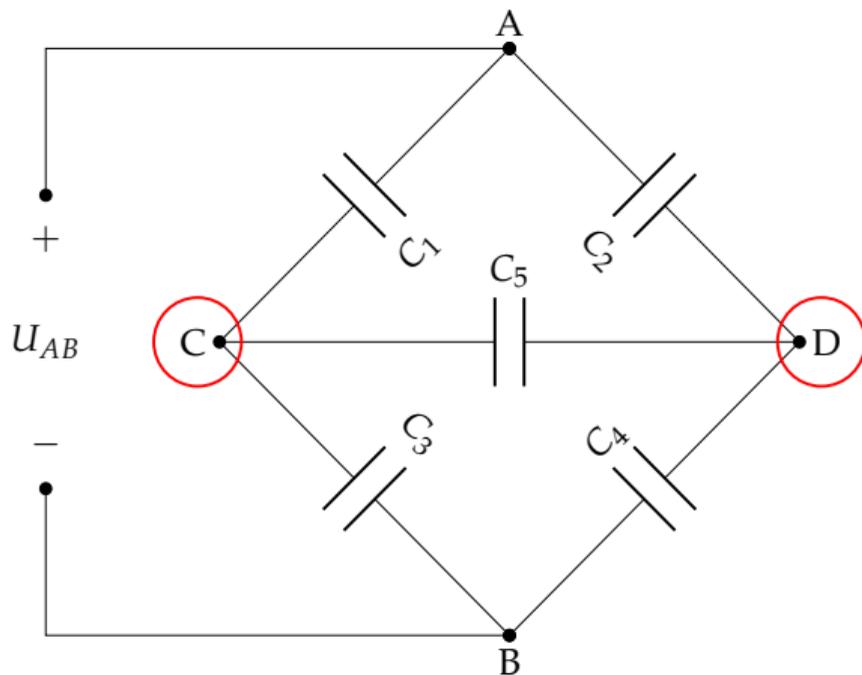
Asociación de condensadores

② Métodos de análisis

Zona aislada

En una asociación de condensadores aparecen **zonas aisladas**

(puntos a los que no se puede llegar sin atravesar un condensador)



¿Cómo calcular el potencial en una zona aislada?

- ▶ El potencial en estas zonas aisladas **no** puede determinarse **directamente**

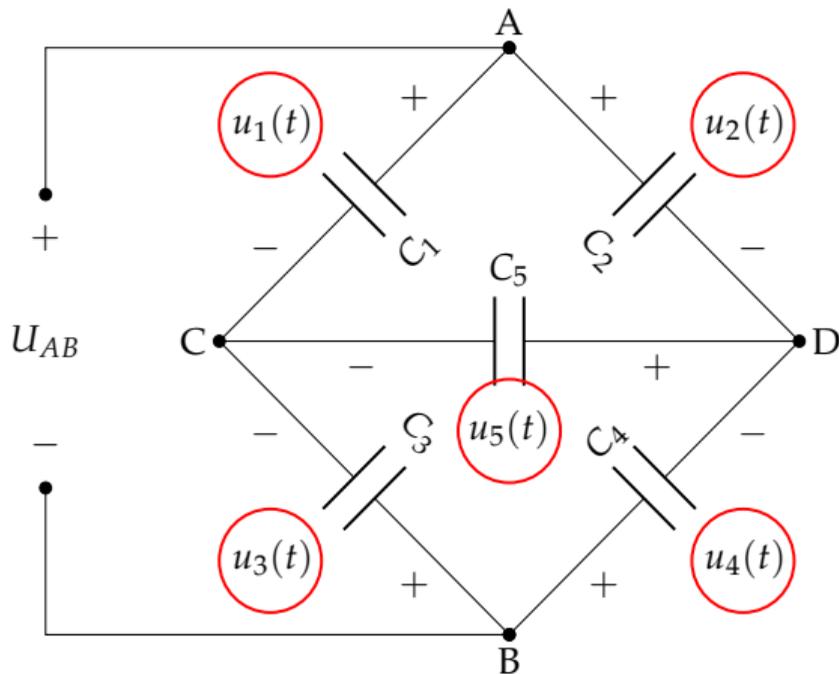
- ▶ Caso **más simple**:

Si la carga inicial de todos los condensadores es nula y la asociación puede sustituirse por un **condensador equivalente**, ' C_{eq} ':

- ▶ C_{eq} se calcula a partir de la tensión de la asociación
- ▶ Asociaciones **serie**: ver **diapositivas** de Teoría de Circuitos I y **ejercicio 1.11**
- ▶ Asociaciones **paralelo**: ver **diapositivas** de Teoría de Circuitos I y **ejercicio 1.11**
- ▶ El **resto de casos** se resuelven combinando ecs. de **nudos** y **mallas**

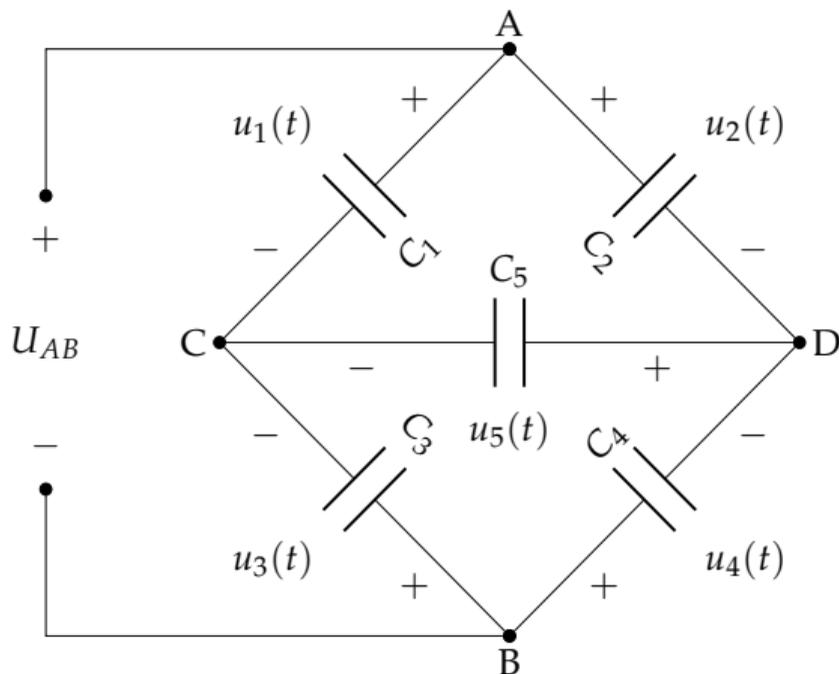
Método de resolución

1^{er} paso: se asignan **polaridades arbitrarias** a los condensadores



Método de resolución

2º paso: la **suma de cargas** en una zona aislada es igual a la **suma total** de las **cargas iniciales** (nula si los condensadores no tienen carga inicial)



$$(C) \quad q_1 + q_5 + q_3 = 0$$

$$(D) \quad q_5 - q_2 - q_4 = 0$$

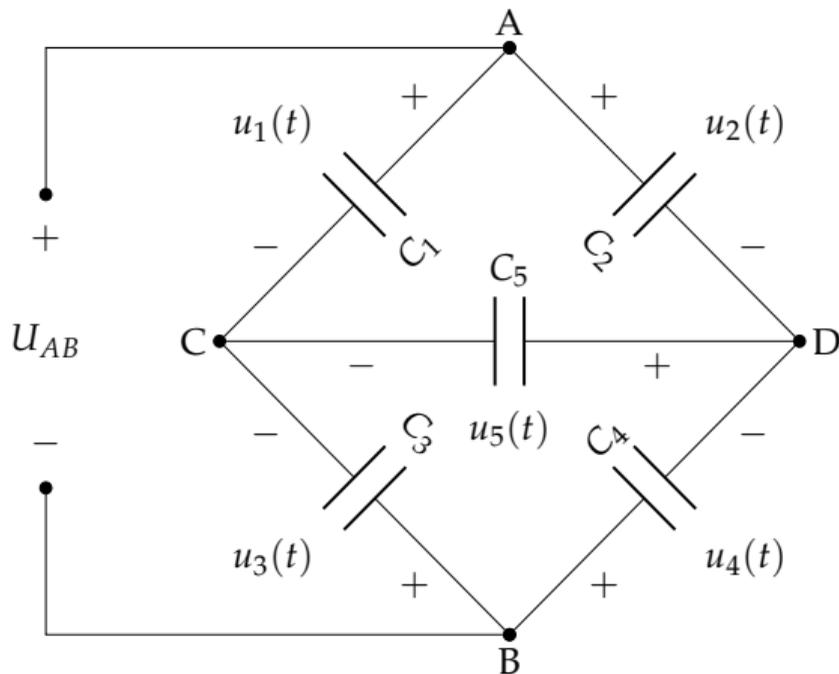
Resulta de aplicar **1LK** en C y D

$$(\text{recordatorio: } i(t) = \frac{dq(t)}{dt})$$

Si los condensadores tuvieran carga inicial:
la suma de cargas sería igual a la carga
inicial que hubiera en dicha zona aislada

Método de resolución

3^{er} paso: se aplica **2LK** a las mallas que sean necesarias para completar el **sistema de ecs.**
(usando $u_{Ci} = q_i/C_i$)



$$(ACDA) \quad \frac{q_1}{C_1} - \frac{q_5}{C_5} - \frac{q_2}{C_2} = 0$$

$$(CBDC) \quad -\frac{q_3}{C_3} + \frac{q_4}{C_4} + \frac{q_5}{C_5} = 0$$

$$(ACBA) \quad \frac{q_1}{C_1} - \frac{q_3}{C_3} - u_{AB} = 0$$

Método de resolución

4° paso: se **resuelve el sistema** de ecs. para obtener los valores de q_i

$$q_1 + q_5 + q_3 = 0$$

$$q_5 - q_2 - q_4 = 0$$

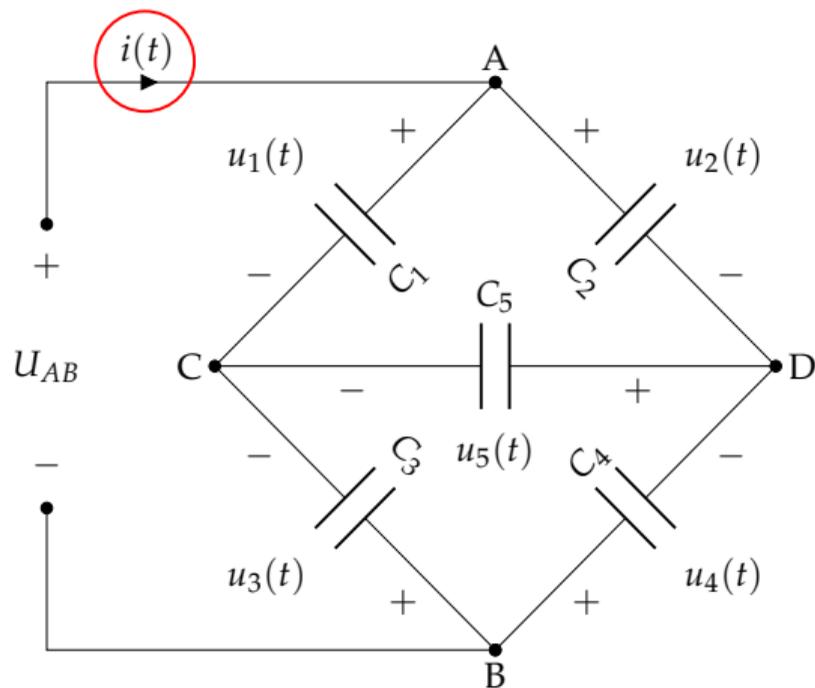
$$\frac{q_1}{C_1} - \frac{q_5}{C_5} - \frac{q_2}{C_2} = 0$$

$$-\frac{q_3}{C_3} + \frac{q_4}{C_4} + \frac{q_5}{C_5} = 0$$

$$\frac{q_1}{C_1} - \frac{q_3}{C_3} = u_{AB}$$

Si alguna carga resulta negativa, significa que la polaridad es contraria a la que se asignó

Capacidad equivalente



De la **ec. de definición** del condensador:

$$C_{eq} = \frac{1}{U_{AB}(t)} \int_{-\infty}^t i(\tau) d\tau = \frac{q_{tot}(t)}{U_{AB}(t)}$$

Aplicando **1LK** en los puntos A o B:

$$q_{tot} = q_1 + q_2 = q_3 + q_4$$

$$C_{eq} = \frac{q_{tot}}{U_{AB}} = \frac{q_1 + q_2}{U_{AB}} = \frac{q_3 + q_4}{U_{AB}}$$

① Leyes de Kirchhoff

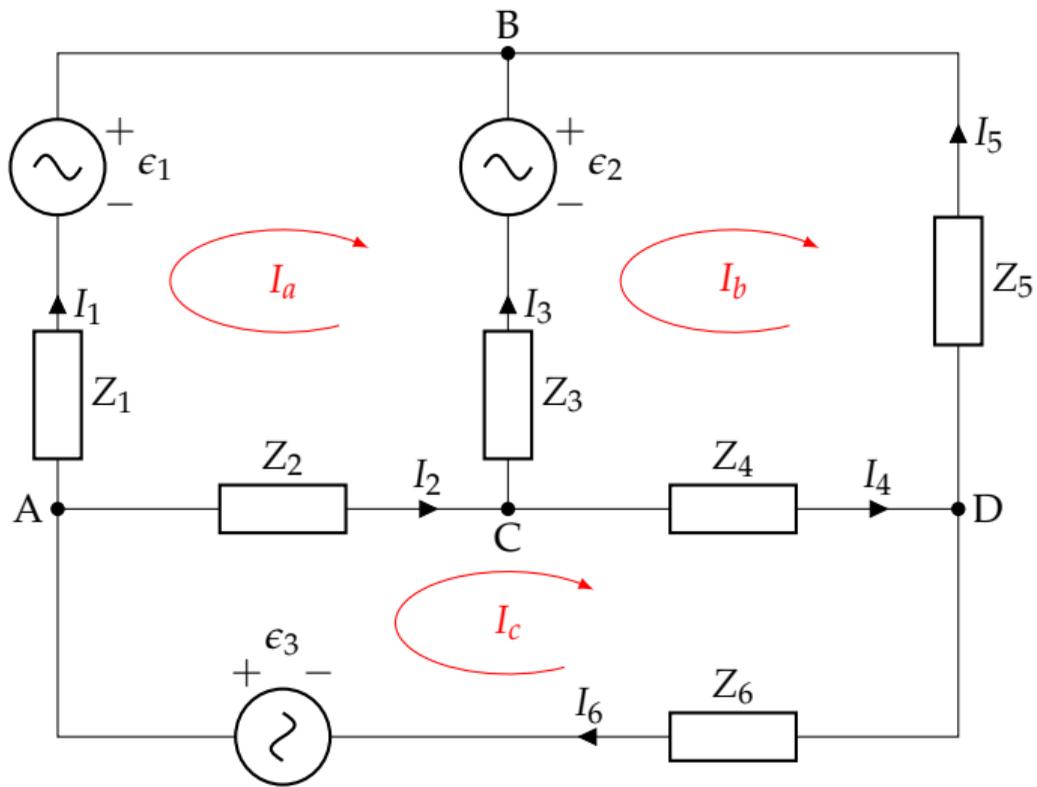
② Métodos de análisis

① Leyes de Kirchhoff

② Métodos de análisis

Método de las mallas

Método de los nudos



$$\underbrace{\begin{bmatrix} \sum \bar{Z}_{aa} & \pm \sum \bar{Z}_{ab} & \dots & \pm \sum \bar{Z}_{an} \\ \pm \sum \bar{Z}_{ba} & \sum \bar{Z}_{bb} & \dots & \pm \sum \bar{Z}_{bn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \pm \sum \bar{Z}_{na} & \pm \sum \bar{Z}_{nb} & \dots & \sum \bar{Z}_{nn} \end{bmatrix}}_{\text{matriz simétrica, } n \times n \text{ (} n = n^\circ \text{ mallas)}} \cdot \begin{bmatrix} \bar{I}_a \\ \bar{I}_b \\ \vdots \\ \bar{I}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pm \sum \bar{\epsilon}_a \\ \pm \sum \bar{\epsilon}_b \\ \vdots \\ \pm \sum \bar{\epsilon}_n \end{bmatrix}$$

$\sum \bar{Z}_{xx}$ suma de las impedancias incluidas en la malla de \bar{I}_x

$\sum \bar{Z}_{xy}$ suma de las impedancias incluidas en ramas compartidas por las mallas de \bar{I}_x e \bar{I}_y
 ('+' si las corrientes \bar{I}_x e \bar{I}_y van en el mismo sentido en esa rama, '-' en caso contrario)

$\sum \bar{\epsilon}_x$ suma algebraica de las fuerzas electromotrices de los generadores de la malla de \bar{I}_x
 ('+' si \bar{I}_x sale por el + de la fuente, '-' en caso contrario)

Procedimiento para el método de las mallas

- 1 Identificar las corrientes de rama
- 2 Asignar un sentido a las corrientes de malla
- 3 Relacionar corrientes de rama con corrientes de malla
- 4 Escribir sistema de ecuaciones de mallas
- 5 Resolver el sistema de ecs., obteniendo las corrientes de malla
- 6 Obtener las corrientes de rama a partir de las relaciones del punto 3

Importante: todos los generadores deben ser fuentes de tensión

Admitancia generalizada

$$\begin{bmatrix} \bar{Z}_{11} & \bar{Z}_{12} & \dots & \bar{Z}_{1n} \\ \bar{Z}_{21} & \bar{Z}_{22} & \dots & \bar{Z}_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \bar{Z}_{n1} & \bar{Z}_{n2} & \dots & \bar{Z}_{nn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{I}_1 \\ \bar{I}_2 \\ \vdots \\ \bar{I}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{\epsilon}_1 \\ \bar{\epsilon}_2 \\ \vdots \\ \bar{\epsilon}_n \end{bmatrix}$$

Aplicando la **regla de Cramer**:

$$\bar{I}_k = \bar{\epsilon}_1 \frac{\Delta_{1k}}{|Z|} + \bar{\epsilon}_2 \frac{\Delta_{2k}}{|Z|} + \dots + \bar{\epsilon}_n \frac{\Delta_{nk}}{|Z|} \quad \text{donde } \boxed{\frac{\Delta_{jk}}{|Z|}} \text{ es la } \mathbf{admitancia generalizada}$$

siendo Δ_{ij} el adjunto del elemento ij de la matriz Z :

$$\Delta_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot |M_{ij}|$$

donde M_{ij} es la matriz resultante de eliminar la fila i y la columna j de la matriz Z

Admitancia generalizada

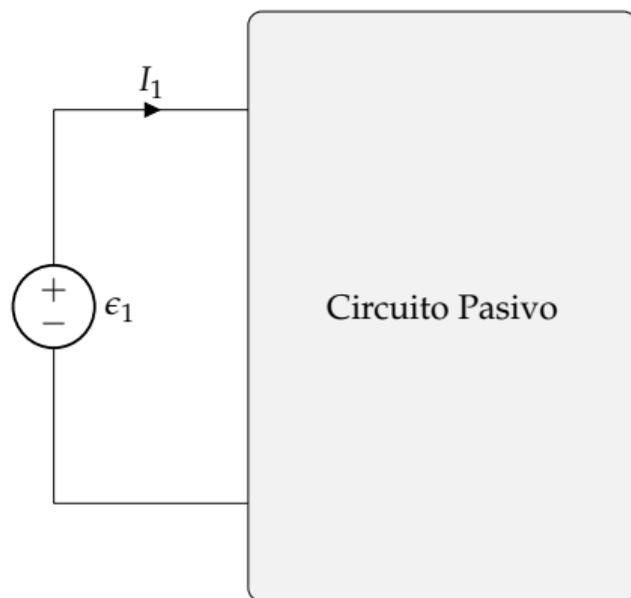
Esta expresión indica que **las respuestas del circuito** (I_k) **dependen de todas las excitaciones** que existan (ϵ_i):

$$\bar{I}_k = \bar{\epsilon}_1 \frac{\Delta_{1k}}{|Z|} + \bar{\epsilon}_2 \frac{\Delta_{2k}}{|Z|} + \dots + \bar{\epsilon}_n \frac{\Delta_{nk}}{|Z|}$$

Donde se puede definir la **admitancia generalizada** entre dos partes del circuito:

$$\bar{Y}_{ik} = \frac{\bar{I}_k}{\bar{\epsilon}_i} = \frac{\Delta_{ik}}{|Z|}$$

Impedancia de entrada



A partir de esta expresión se puede calcular la **impedancia** de entrada **vista por una fuente** que alimenta un **circuito pasivo**:

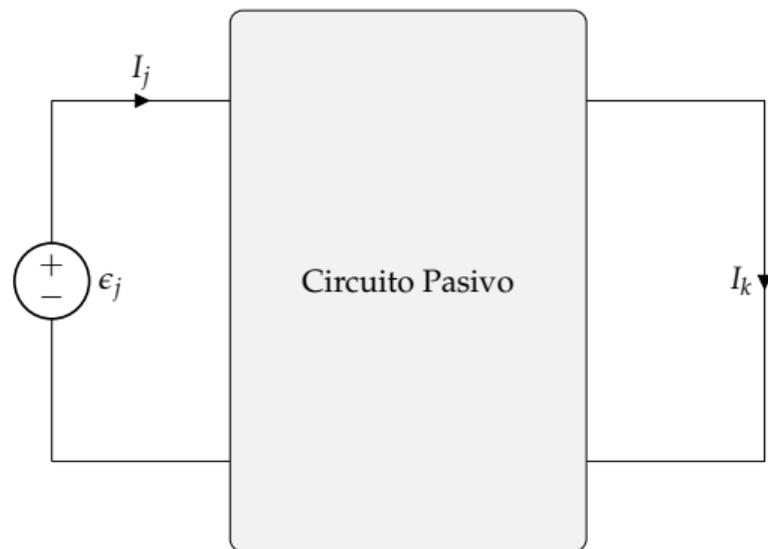
(todas las fuentes independientes salvo la de entrada son nulas en la expresión anterior)

$$\bar{I}_1 = \bar{\epsilon}_1 \frac{\Delta_{11}}{|Z|} + 0 \cdot \frac{\Delta_{21}}{|Z|} + \dots + 0 \cdot \frac{\Delta_{n1}}{|Z|}$$

Por tanto:

$$\bar{Z}_{\text{in}} = \frac{\bar{\epsilon}_1}{\bar{I}_1} = \frac{|Z|}{\Delta_{11}}$$

Impedancia de transferencia



La **impedancia de transferencia** (\bar{Z}_T) entre dos partes de un **circuito pasivo**, en las que la primera está alimentada por una fuente y la segunda está cortocircuitada es:

(todas las fuentes independientes salvo la de interés están apagadas)

$$\bar{I}_k = 0 \cdot \frac{\Delta_{1k}}{|Z|} + \dots + \bar{\epsilon}_j \frac{\Delta_{jk}}{|Z|} + 0 \cdot \frac{\Delta_{nk}}{|Z|}$$

Por tanto:

$$\bar{Z}_{T_{jk}} = \frac{\bar{\epsilon}_j}{\bar{I}_k} = \frac{|Z|}{\Delta_{jk}}$$

Mallas con fuentes dependientes

- ① Se plantean las ecuaciones de mallas considerando las fuentes dependientes **como cualquier otra fuente** de tensión
- ② Se **reordena el sistema** de ecs. para dejar las incógnitas en el lado izquierdo

Nota: la matriz de impedancias **deja de ser simétrica**

Ejemplo: [ejercicio 4.7](#) de TC I

Mallas con fuentes de intensidad ideales

Las fuentes de corriente ideales **no pueden transformarse** a fuentes de tensión para resolver por mallas

El **método** que debe usarse en estos casos es:

- ▶ Si la fuente de corriente está en una **rama que pertenece** a **una única malla**:
Se **fija la corriente** de dicha malla igual a la corriente de la fuente
(desaparece una incógnita)

Mallas con fuentes de intensidad ideales

Las fuentes de corriente ideales **no pueden transformarse** a fuentes de tensión para resolver por mallas

El **método** que debe usarse en estos casos es:

- ▶ Si la fuente de corriente está en una **rama que pertenece a dos mallas**:
 - 1 Se introduce la tensión en la fuente de corriente como variable adicional
 - 2 Se plantean las ecuaciones del método de mallas
 - 3 La variable adicional (tensión de la fuente) se elimina sumando las dos ecs. de las mallas afectadas
 - 4 Se añade una ec. que relaciona la corriente de la fuente con las dos corrientes de malla

Mallas con fuentes de intensidad ideales

Las fuentes de corriente ideales **no pueden transformarse** a fuentes de tensión para resolver por mallas

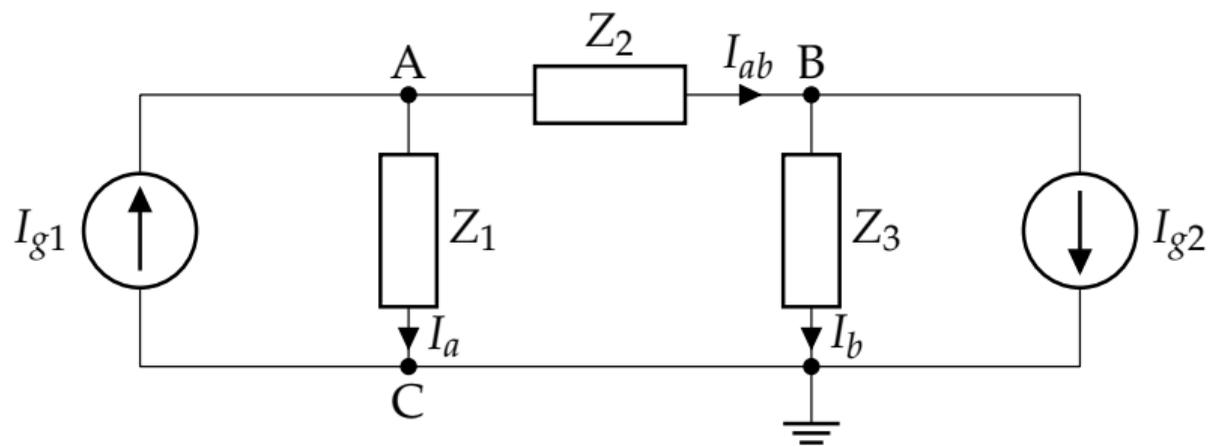
Una **alternativa** es usar **movilidad de fuentes** (explicado en el [Tema 1](#)) para obtener generadores reales de corriente que **puedan transformarse** a generadores reales de tensión, y entonces aplicar el método de las mallas en forma clásica

① Leyes de Kirchhoff

② Métodos de análisis

Método de las mallas

Método de los nudos



$$\underbrace{\begin{bmatrix} \sum \bar{Y}_{AA} & -\sum \bar{Y}_{AB} & \dots & -\sum \bar{Y}_{AN} \\ -\sum \bar{Y}_{BA} & \sum \bar{Y}_{BB} & \dots & -\sum \bar{Y}_{BN} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -\sum \bar{Y}_{NA} & -\sum \bar{Y}_{NB} & \dots & \sum \bar{Y}_{NN} \end{bmatrix}}_{\text{matriz simétrica, } N \times N \text{ (} N = n^\circ \text{ nudos} - 1 \text{)}} \cdot \begin{bmatrix} \bar{U}_A \\ \bar{U}_B \\ \vdots \\ \bar{U}_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pm \sum \bar{I}_{gA} \\ \pm \sum \bar{I}_{gB} \\ \vdots \\ \pm \sum \bar{I}_{gN} \end{bmatrix}$$

$\sum \bar{Y}_{XX}$ Suma de las admitancias conectadas al nudo X

$\sum \bar{Y}_{XY}$ Suma de las admitancias conectadas entre los nudos X e Y

$\sum \bar{I}_{gx}$ Suma algebraica de las corrientes de los generadores conectados al nudo X ('+' si el generador inyecta corriente en el nudo, '-' en caso contrario)

Importante: todos los generadores deben ser fuentes de corriente

Impedancia generalizada

$$\begin{bmatrix} \bar{Y}_{11} & \bar{Y}_{12} & \dots & \bar{Y}_{1n} \\ \bar{Y}_{21} & \bar{Y}_{22} & \dots & \bar{Y}_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \bar{Y}_{n1} & \bar{Y}_{n2} & \dots & \bar{Y}_{nn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{V}_1 \\ \bar{V}_2 \\ \vdots \\ \bar{V}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{I}_{g1} \\ \bar{I}_{g2} \\ \vdots \\ \bar{I}_{gn} \end{bmatrix}$$

Aplicando la **regla de Cramer**:

$$\bar{V}_k = \bar{I}_{g1} \frac{\Delta_{1k}}{|Y|} + \bar{I}_{g2} \frac{\Delta_{2k}}{|Y|} + \dots + \bar{I}_{gn} \frac{\Delta_{nk}}{|Y|} \quad \text{donde } \boxed{\frac{\Delta_{jk}}{|Y|}} \text{ es la } \mathbf{impedancia generalizada}$$

siendo Δ_{ij} el adjunto del elemento ij de la matriz Y :

$$\Delta_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot |M_{ij}|$$

donde M_{ij} es la matriz resultante de eliminar la fila i y la columna j de la matriz Y

Impedancia generalizada

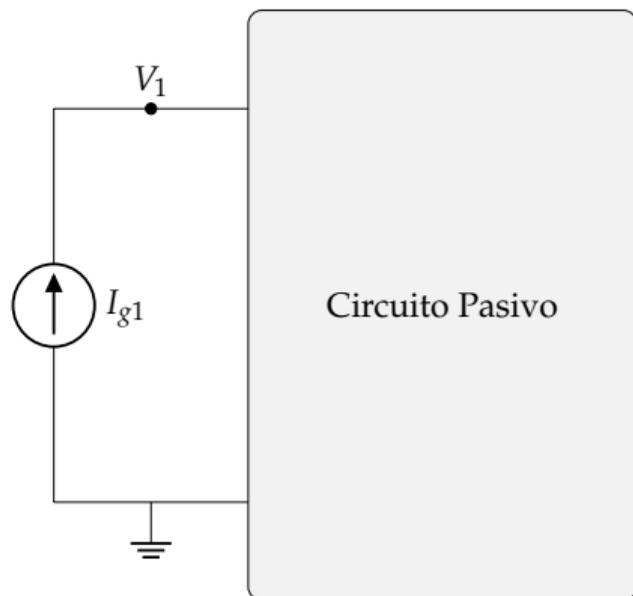
Esta expresión indica que **las respuestas del circuito** (V_k) **dependen de todas las excitaciones** que existan (I_{gi}):

$$\bar{V}_k = \bar{I}_{g1} \frac{\Delta_{1k}}{|Y|} + \bar{I}_{g2} \frac{\Delta_{2k}}{|Y|} + \dots + \bar{I}_{gn} \frac{\Delta_{nk}}{|Y|}$$

Donde se puede definir la **impedancia generalizada** entre dos partes del circuito:

$$\bar{Z}_{ik} = \frac{\bar{V}_k}{\bar{I}_{gi}} = \frac{\Delta_{ik}}{|Y|}$$

Admitancia de entrada



A partir de esta expresión se puede calcular la **admitancia** de entrada **vista por una fuente** que alimenta un **circuito pasivo**:

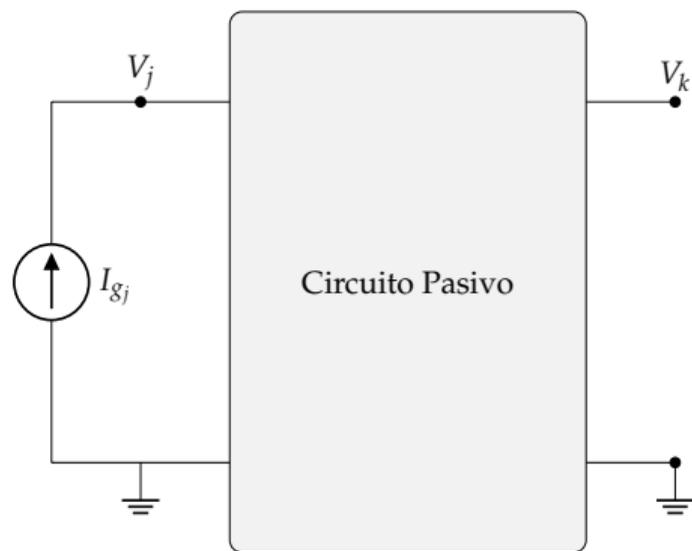
(todas las fuentes independientes salvo la de entrada son nulas en la expresión anterior)

$$\bar{V}_1 = \bar{I}_{g1} \frac{\Delta_{11}}{|Y|} + 0 \cdot \frac{\Delta_{21}}{|Y|} + \dots + 0 \cdot \frac{\Delta_{n1}}{|Y|}$$

Por tanto:

$$\bar{Y}_{\text{in}} = \frac{\bar{I}_{g1}}{\bar{V}_1} = \frac{|Y|}{\Delta_{11}}$$

Admitancia de transferencia



La **admitancia de transferencia** (\bar{Y}_T) entre dos partes de un **circuito pasivo**, en las que la primera está alimentada por una fuente y la segunda está en abierto:

(todas las fuentes independientes salvo la de interés están apagadas)

$$\bar{V}_k = 0 \cdot \frac{\Delta_{1k}}{|Y|} + \dots + \bar{I}_{g_j} \frac{\Delta_{jk}}{|Y|} + 0 \cdot \frac{\Delta_{nk}}{|Y|}$$

Por tanto:

$$\bar{Y}_{T_{jk}} = \frac{\bar{I}_{g_j}}{\bar{V}_k} = \frac{|Y|}{\Delta_{jk}}$$

Nudos con fuentes dependientes

- ① Se plantean las ecuaciones de nudos considerando las fuentes dependientes **como cualquier otra fuente** de corriente
- ② Se **reordena el sistema** de ecs. para dejar las incógnitas en el lado izquierdo

Nota: la matriz de admitancias **deja de ser simétrica**

Nudos con fuentes de tensión ideales

Las fuentes de tensión ideales **no pueden transformarse** a fuentes de corriente para resolver por nudos

El **método** que debe usarse en estos casos es:

- ▶ Si la fuente de tensión está conectada **entre el nudo de referencia** y **otro nudo cualquiera**:

Se **fija el potencial** de este último nudo igual a la tensión de la fuente (desaparece una incógnita)

Nudos con fuentes de tensión ideales

Las fuentes de tensión ideales **no pueden transformarse** a fuentes de corriente para resolver por nudos

El **método** que debe usarse en estos casos es:

- ▶ Si la fuente de tensión está **conectada entre dos nudos**, no siendo ninguno de ellos el de referencia:
 - ① Se introduce la corriente que atraviesa la fuente como variable adicional
 - ② Se plantean las ecuaciones del método de nudos
 - ③ Se elimina la variable adicional (corriente de la fuente de tensión) sumando las ecuaciones de nudos afectadas
 - ④ Se añade una ec. que relaciona la tensión de la fuente con las dos tensiones nodales

Nudos con fuentes de tensión ideales

Las fuentes de tensión ideales **no pueden transformarse** a fuentes de corriente para resolver por nudos

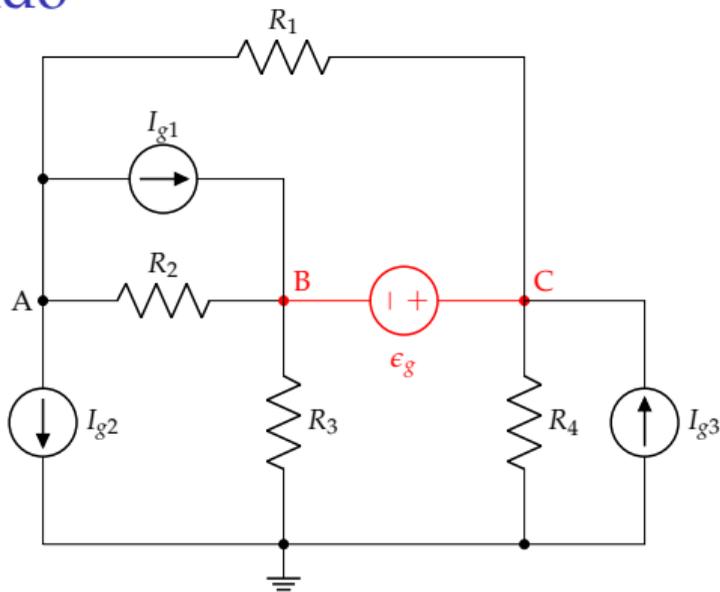
Una **alternativa** es usar **movilidad de fuentes** (explicado en el [Tema 1](#)) para obtener generadores reales de tensión que **puedan transformarse** a generadores reales de corriente, y entonces aplicar el método de los nudos en forma clásica

Nudos con fuentes de tensión ideales: supernudos

Si la fuente de tensión está **conectada entre dos nudos**, no siendo ninguno de ellos el de referencia, estos dos nudos se pueden considerar como un único **supernudo**:

- ▶ Este supernudo no tiene tensión propia
- ▶ Se plantean las ecuaciones de nudos incluyendo el supernudo (pero diferenciando los nudos implicados en el supernudo)
- ▶ El supernudo aporta una ecuación adicional, la tensión de la fuente que contiene

Ejemplo de supernudo



$$V_a \cdot \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) - V_b \cdot \frac{1}{R_2} - V_c \cdot \frac{1}{R_1} = -I_{g1} - I_{g2} \quad (A)$$

$$-V_a \cdot \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) + V_b \cdot \left(\frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \right) + V_c \cdot \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_4} \right) = I_{g1} + I_{g3} \quad (BC)$$

$$V_c - V_b = \epsilon_g$$